

# Теория вычислительных процессов и структур

## Лекция №7. Свойства простых сетей Петри

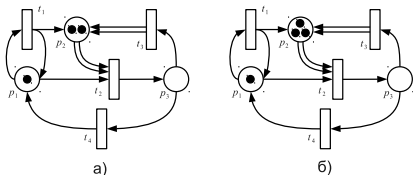
# Содержание лекции

Основные свойства сетей Петри

Определение свойств

# Свойства сетей Петри. Ограниченность I

- ▶ Можно нарисовать такую сеть Петри, в которой при ее работе некоторые ее места могут накапливать неограниченное число фишек. Например сеть (неограниченное срабатывание перехода  $t_1$  приводит к накоплению неограниченного числа фишек в  $p_2$ ).



Если отождествлять места и фишки с реальными элементами моделируемой системы, то такие переполнения вряд ли можно было бы признать корректными в ее поведении.

- ▶ Поэтому важным свойством сетей Петри является понятие *ограниченности*.

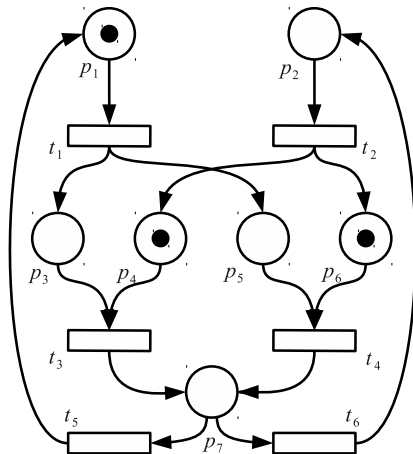
## Свойства сетей Петри. Ограниченность II

Место  $p$  в сети Петри  $N = (P, T, F, W, M_0)$  называется *ограниченным*, если существует число  $n$  такое, что для любой достижимой в сети разметки  $M$  справедливо неравенство  $M(p) \leq n$ .  
Сеть  $N$  называется *ограниченной сетью*, если любое ее место ограничено.

Следствие ограниченности: Множество достижимых разметок  $R(N)$  конечно, если и только если  $N$  — ограниченная сеть.

В сети на предыдущем слайде места  $p_1$  и  $p_3$  ограничены, так как каждое из них может содержать не более одной фишки. В то же время место  $p_2$  не ограничено, и поэтому эта сеть не является ограниченной.

## Свойства сетей Петри. Ограниченность III



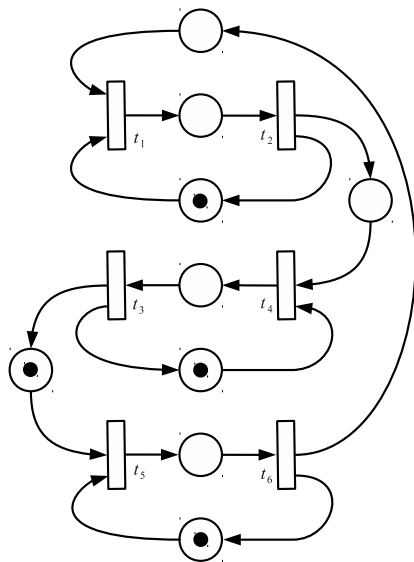
Данная сеть является ограниченной: любое место в ней не может содержать более 2 фишек.

# Свойства сетей Петри. Безопасность I

- ▶ Место  $p$  называется *безопасным*, если  $\forall M \in R(N) : M(p) \leq 1$ ;
- ▶ Сеть называется *безопасной*, если все ее места безопасны.
- ▶ Следствие безопасности: любая достижимая в безопасной сети разметка представляет собой вектор из 0 и 1.

Сети на приведенных выше слайдах не являются безопасными.

## Свойства сетей Петри. Безопасность II



Данная сеть является безопасной

# Свойства сетей Петри. Консервативность I

- ▶ Ограниченность и безопасность характеризуют емкость условий: в дискретной информационной системе, моделируемой соответствующими сетями, можно ограничить емкость условий, необходимых для наступления событий.
- ▶ Родственным этим понятиям является понятие *консервативной сети*, в которой сумма фишек во всех ее местах остается постоянной при работе сети, т.е.

$$\forall M_1, M_2 \in R(N) : \sum_{p \in P} M_1(p) = \sum_{p \in P} M_2(p).$$

- ▶ В консервативной сети каждый переход является *консервативным* в том смысле, что его срабатывание не меняет числа фишек в сети, т.е.

$$|\bullet t| = |t\bullet|$$



# Свойства сетей Петри. Жизнь и смерть I

- ▶ Переход  $t$  в сети Петри  $N = (P, T, F, W, M_0)$  называется *потенциально живым при разметке*  $M \in R(N)$ , если

$$\exists M' \in R(N, M) : M' \geq \bullet F(t),$$

то есть существует достижимая от  $M$  разметка  $M'$ , при которой переход  $t$  может сработать.

- ▶ Если в определении выше  $M = M_0$ , то переход  $t$  называется *потенциально живым в сети*, то есть когда-нибудь может сработать.
- ▶ Переход  $t$  — *мертвый при*  $M$ , если он не является потенциально живым при  $M$ , то есть не может сработать.
- ▶ Переход  $t$  — *мертвый в сети*, если он мертв при любой достижимой в сети разметке.

## Свойства сетей Петри. Живость и мертвость II

- ▶ Переход  $t$  называется *живым* в сети Петри  $N$ , если

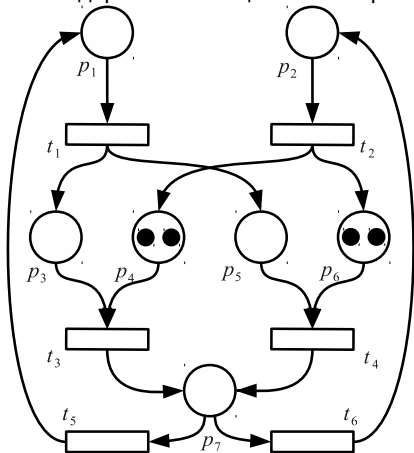
$$\forall M \in R(N), \exists M' \in R(N, M) : M \geq \bullet F(t),$$

то есть переход  $t$  является потенциально живым при любой достижимой в сети  $N$  разметки.

- ▶ Переход  $t$  — *потенциально мертвый*, если существует  $M \in R(N)$  такая, что при любой разметке  $M' \in R(N, M)$  переход  $t$  не может сработать.
- ▶ Разметка  $M$  в этом случае называется  *$t$ -тупиковой*.
- ▶ Если разметка  $t$ -тупиковая для всех  $t \in T$ , то она является *тупиковой*. Если  $M$  — тупиковая разметка, то  $R(N, M) = \{M\}$ .
- ▶ Сеть называется *живой*, если все ее переходы живы.

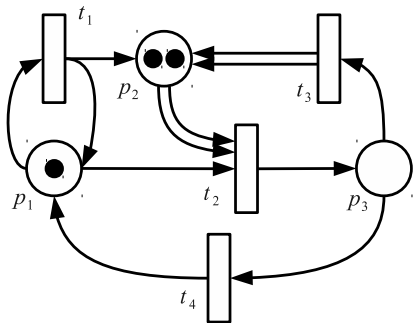
## Свойства сетей Петри. Жизнь и смерть III

В сети на рисунке (далее) все переходы потенциально живы и все переходы потенциально мертвы, так как в ней достижима тупиковая разметка (показана на рисунке). Эта сеть не может быть живой, так как содержит потенциально мертвые переходы.



## Свойства сетей Петри. Жизнь и смерть IV

Сеть на следующем рисунке также не является живой, так как в ней достижимы тупиковые разметки вида  $(0, n, 0)$ ,  $n \geq 0$ .



# Свойства сетей Петри. Устойчивость I

- ▶ Переход  $t$  называется *устойчивым* в сети  $N$ , если

$$\forall t' \in T \setminus \{t\}, \forall M \in R(N) :$$

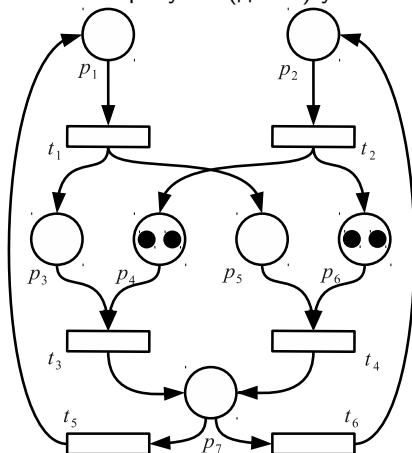
$$(M \geq \bullet F(t)) \wedge (M \geq \bullet F(t')) \Rightarrow (M \geq \bullet F(t) + \bullet F(t')),$$

то есть если переход  $t$  может сработать, то никакой другой переход не может, сработав, лишиться этой возможности.

- ▶ Сеть Петри  $N$  называется *устойчивой*, если все ее переходы устойчивы.

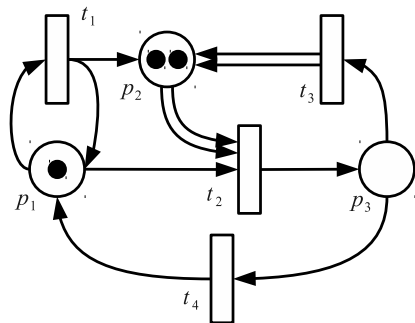
## Свойства сетей Петри. Устойчивость II

В сети на рисунке (далее) устойчивы переходы  $t_1$ ,  $t_2$ ,  $t_3$ ,  $t_4$ .



В сети на рисунке (далее) устойчив только переход  $t_2$ .

## Свойства сетей Петри. Устойчивость III



Однако обе сети не устойчивы, так как в первой сети не устойчивы переходы  $t_5, t_6$ , во второй —  $t_1, t_3, t_4$ .

# Общие положения I

- ▶ Конечная цель специальной теории сетей Петри — автоматический анализ свойств сетей, их автоматические синтез и преобразования, на основании чего могут быть построены практические алгоритмы анализа, синтеза и преобразования дискретных систем, моделируемых сетями.
- ▶ В частности полезно найти алгоритмы, с помощью которых для любой предъявленной сети можно установить, обладает ли она интересующим нас свойством — является ли она ограниченной, живой, устойчивой и т.п. В первую очередь нужно выяснить существование такие алгоритмов.
- ▶ Эти вопросы формулируются как массовые алгоритмические проблемы для сетей: проблема ограниченности (существует ли алгоритм, который позволяет узнать, является ли данная сеть ограниченной), проблема потенциальной живости, проблема устойчивости, проблема безопасности и т.д.
- ▶ **Говорят, что проблема разрешима, если соответствующий алгоритм распознавания существует, в противном случае проблема неразрешима.**

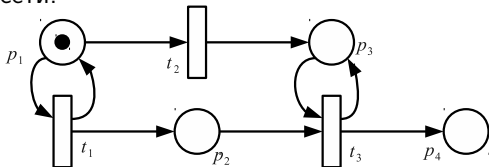


## Общие положения II

- ▶ Большинство из перечисленных выше проблем связано с определением возможности достижения некоторых специальных разметок в сети (например, с достижением  $t$ -тупиковых разметок для данного перехода  $t$ ), т.е с проблемой достижимости заданной разметки.
- ▶ В этой проблеме ставится вопрос о существовании алгоритма, с помощью которого можно узнать для произвольной сети  $N$  и произвольной разметки  $M$ , принадлежит ли  $M$  множеству  $R(N)$ .

# Проблемы ограниченности и безопасности I

- ▶ Проблема ограниченности рассмотрим на примере следующей сети.



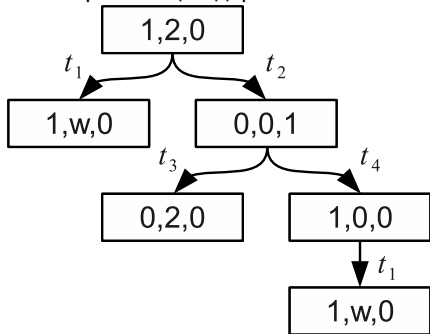
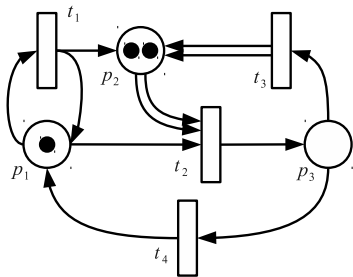
- ▶ В данной сети можно выделить два неограниченных места  $p_2$  и  $p_4$ . Место  $p$  явно неограниченно (в нем может быть бесконечное число фишек), поскольку переход  $t_1$  может сработать бесконечное число раз — это, так называемая, “первичная” неограниченность. Место  $p_4$  “вторично” неограниченно (по отношению к  $p_2$ ), поскольку количество фишек в  $p_4$  может быть сколь угодно большим, но конечным, так как переход  $t_3$  может сработать только конечное число раз, не большее, чем число срабатываний перехода  $t_1$ .
- ▶ Рассмотрим “первичную” неограниченность.

## Проблемы ограниченности и безопасности II

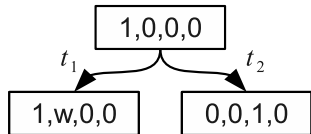
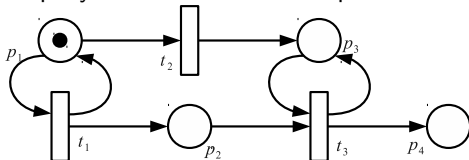
- ▶ Исследование проблемы ограниченности сводится к анализу графа другого типа, а именно — *покрывающего дерева сети*. Для любой сети такой граф конечен и может быть построен с помощью следующей процедуры:
  1. Первоначально предполагается, что дерево содержит единственную вершину-корень  $M_0$  и не имеет дуг.
  2. Пусть  $M$  — вершина дерева, которая еще не объявлена листом (т.е. вершиной из которой не исходит ни одна дуга), но в дереве нет исходящих из нее дуг. Возможны четыре случая
    - 2.1 Ни один из переходов сети не может сработать при разметке  $M$ , т.е.  $\forall t \in T : M \not\geq \bullet F(t)$ . В этом случае вершина  $M$  объявляется листом.
    - 2.2 На пути из корня дерева в вершину  $M$  существует вершина  $M'$  такая, что  $M = M'$ . Вершина  $M$  объявляется листом.
    - 2.3 На пути из корня дерева в вершину  $M$  существует вершина  $M'$  такая, что  $M < M'$ . Для любого места  $p$  такого, что  $M'(p) < M(p)$ , значение соответствующей координаты  $M$  заменяется на  $\omega$  и вершина  $M$  объявляется  $\omega$ -листом.
    - 2.4 Если ни один из вышеперечисленных случаев не имеет места, то  $M$  — внутренняя вершина дерева. Для каждого перехода  $t \in T$  такого, что  $M \geq \bullet F(t)$ , в дерево добавляется новая вершина  $M' = M - \bullet F(t) + F^\bullet(t)$  и дуга, ведущая из  $M$  в  $M'$ , помеченная  $t$ .

# Проблемы ограниченности и безопасности III

- ▶ На рисунке показан сеть Петри и ее покрывающее дерево



- ▶ На рисунке показан сеть Петри и ее покрывающее дерево



# Проблемы ограниченности и безопасности IV

## ► Theorem (Теорема 2.2)

*Проблема ограниченности сети Петри разрешима.*

Алгоритм распознавания ограниченности сети состоит в построении ее покрывающего дерева и последующего просмотра конечного числа вершин-разметок. Если будет найдена хотя бы одна разметка с символом  $\omega$ , то сеть не ограничена, в противном случае — ограничена.

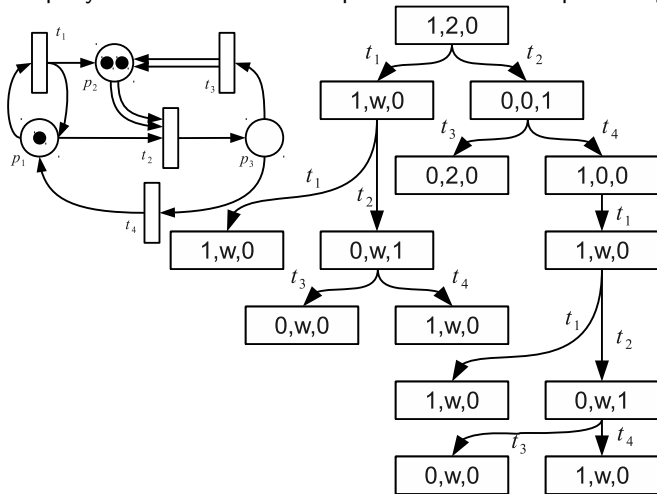
- Из указанного выше алгоритма невозможно установить, какие места в сети могут иметь “вторичную” неограниченную разметку. Чтобы иметь такую возможность, следует построить *полное покрывающее дерево* сети по следующей процедуре:
  1. Строится покрывающее дерево сети  $N$ . Если это дерево не имеет  $\omega$ -листов, то построение полного покрывающего дерева закончено и оно совпадает с покрывающим деревом.

# Проблемы ограниченности и безопасности V

2. Если покрывающее дерево содержит  $\omega$ -листы  $M$ , то для него строится покрывающее дерево для сети  $N'$ , полученной из  $N$  заменой начальной разметки  $M_0$  на разметку  $M$ . При этом правила срабатывания переходов и изменение разметки сети обобщаются на случай векторов  $s$  с  $\omega$  с учетом арифметических свойств расширенного множества натуральных чисел. Построенное дерево присоединяется к основному дереву совмещением корня  $M$  в новом дереве с листом  $M$  в основном дереве. Процесс повторяется до тех пор, пока не исчезнет последний  $\omega$ -лист.

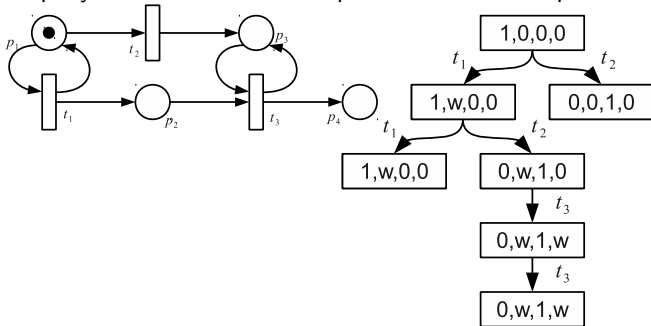
# Проблемы ограниченности и безопасности VI

- ▶ На рисунке показан сеть Петри и ее полное покрывающее дерево



# Проблемы ограниченности и безопасности VII

- ▶ На рисунке показан сеть Петри и ее полное покрывающее дерево



- ▶ Следующие теоремы легко доказываются, исходя из основных свойств (полных) покрывающих деревьев:

## ▶ Theorem (Теорема 2.5)

*Проблема безопасности сетей Петри разрешима.*

Доказательство основано на том, что все вершины покрывающего дерева содержит разметки в алфавите  $\{0, 1\}$



## Проблемы ограниченности и безопасности VIII

### ► Theorem (Теорема 2.6)

*Проблема потенциальной живости переходов разрешима.*

Переход  $t$  потенциально живой, если и только если он метит некоторую дугу в полном покрывающем дереве сети хотя бы один раз.

### ► Theorem (Теорема 2.7)

*Существует алгоритм, с помощью которого можно узнать, получит ли данное место в сети хотя бы одну фишку.*

Если хотя бы в одной вершине покрывающего дерева позиция, соответствующая месту  $p$ , содержит число  $n > 0$ , то место  $p$  может получить фишку в процессе функционирования сети.

### ► Theorem (Теорема 2.8)

*Существует алгоритм, с помощью которого можно узнать, может ли данный переход сработать сколь угодно большое число раз.*

Достаточно присоединить к данному переходу новое “висячее” выходное место  $p$  и затем выяснить, является ли оно неограниченным.